

Hinweis

Die vorliegende Lösung wurde im Rahmen der jeweiligen Lehrveranstaltung an der Universität Bonn erstellt. Sofern im oberen Teil der ersten Seite oder auf der unten angegebenen Webseite nicht anders vermerkt, wurde diese Lösung von mir, Marvin Zanke, alleine angefertigt und eingereicht. Bei allem in einer anderen Farbe als dem üblichen Blau handelt es sich in der Regel um Korrekturen von mir oder des Tutors. Für mehr Informationen und meine gesamten Unterlagen, siehe:

<https://www.physics-and-stuff.com/>

Ich erhebe keinen Anspruch auf Richtigkeit und Vollständigkeit der vorliegenden Lösungen! Dies gilt ebenso für obengenannte Korrekturen.

Dieses Werk von [Marvin Zanke](#) ist lizenziert unter einer [Creative Commons Namensnennung – Nicht-kommerziell – Weitergabe unter gleichen Bedingungen 4.0 International Lizenz](#).

H12)

a) Dazu stellt man zuerst fest, dass \vec{E} folgende Form annehmen soll:

$$E^i(\vec{x}, t) \stackrel{!}{=} \frac{q}{(R - (\frac{\vec{y}}{R} \cdot \vec{\beta}))^3} \left\{ \frac{1 - \frac{\dot{\vec{z}}^2}{c^2}}{R^2} (y^i - R\beta^i) + \frac{1}{cR} [(\dot{n}^i - \dot{\beta}^i)(\vec{n} \cdot \vec{\beta}) - (1 - (\vec{n} \cdot \vec{\beta}))\dot{\beta}^i] \right\} \quad (*)$$

wobei $\dot{\vec{z}}(t_r) = \frac{d\vec{z}}{dt'}(t_r)$, $\vec{\beta} = \frac{1}{c} \dot{\vec{z}}(t_r)$, $\dot{\vec{\beta}} = \frac{1}{c} \dot{\dot{\vec{z}}}(t_r)$
 $\vec{y} = \vec{x} - \vec{z}(t_r)$, $R = |\vec{y}|$, $\vec{n} = \frac{\vec{y}}{R}$ OK

?

und wir bemerken,

Müsse die Indizes bei 2-fachen Kräfteprodukt nun oben stehen? Falls unten kommt genau das negative raus?

Da du hier in \mathbb{R}^3 arbeitest ist das irrelevant! Normales Skalarprodukt!

$$\begin{aligned} [\vec{n} \times [(\dot{\vec{n}} - \dot{\vec{\beta}}) \times \dot{\vec{\beta}}]]^i &= \epsilon_{ijk} n^j \epsilon_{klm} (\dot{n}^l - \dot{\beta}^l) \dot{\beta}^m \\ &= \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmk} n^j \dot{n}^l \dot{\beta}^m - \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmk} n^j \dot{\beta}^l \dot{\beta}^m \\ &= (\delta_{ij} \delta_{jm} - \delta_{im} \delta_{ij}) \{ n^j \dot{n}^l \dot{\beta}^m - n^j \dot{\beta}^l \dot{\beta}^m \} \\ &= \{ n^i \dot{n}^j \dot{\beta}^j - n^j \dot{\beta}^j \dot{\beta}^i \} - \{ n^j \dot{n}^i \dot{\beta}^j - n^j \dot{\beta}^i \dot{\beta}^j \} \\ &= [n^i (\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}})] - [\dot{\beta}^i (\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}})] - [\dot{\beta}^i (\vec{n} \cdot \vec{n})] + [\dot{\beta}^i (\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}})] \\ &= (\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}}) (n^i - \dot{\beta}^i) - \dot{\beta}^i (1 - (\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}})) \end{aligned}$$

Nun löst man (*) weiter auf und erhält:

$$\begin{aligned} E^i(\vec{x}, t) &\stackrel{!}{=} \frac{qR^3}{(R - (\frac{\vec{y}}{R} \cdot \vec{\beta}))^3} \left\{ \frac{1}{R^3} \left[\left(1 - \frac{\dot{\vec{z}}^2}{c^2}\right) (y^i - R\beta^i) \right] \right. \\ &\quad \left. + \frac{R^2}{cR^3} \left[\left(\frac{y^i}{R} - \beta^i\right) (\vec{y} \cdot \dot{\vec{\beta}}) - (1 - (\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}})) R\dot{\beta}^i \right] \right\} \\ &= \frac{q}{(R - (\vec{y} \cdot \vec{\beta}))^3} \left\{ \left(1 - \frac{\dot{\vec{z}}^2}{c^2}\right) (y^i - R\beta^i) \right. \\ &\quad \left. + \frac{R}{c} \left[\left(\frac{y^i}{R} - \beta^i\right) (\vec{y} \cdot \dot{\vec{\beta}}) - (1 - (\frac{\vec{y}}{R} \cdot \dot{\vec{\beta}})) R\dot{\beta}^i \right] \right\} \\ &= \frac{q}{(R - (\vec{y} \cdot \vec{\beta}))^3} \left\{ \left(1 - \frac{\dot{\vec{z}}^2}{c^2}\right) (y^i - R\beta^i) \right. \\ &\quad \left. + \frac{y^i}{c} (\vec{y} \cdot \dot{\vec{\beta}}) - \frac{R}{c} \dot{\beta}^i (\vec{y} \cdot \dot{\vec{\beta}}) - \frac{R}{c} (R - (\vec{y} \cdot \vec{\beta})) \dot{\beta}^i \right\} \end{aligned}$$

(****)

Nun rechnen wir noch die Komponente E^i aus!

$$E^i = F_{0i} = \frac{\rho}{\eta(k(\sigma_r, z)^3} (k_0(\sigma_r) w_i(\sigma_r) - k_i(\sigma_r) w_0(\sigma_r)) \quad (**)$$

Wir benutzen die Parametrisierung $\sigma = ct'$, $z(\sigma) = (ct', \vec{z}(t'))$

$$\text{Es gilt: } k^0(\sigma_r) = |k(\sigma_r)| \Leftrightarrow x^0 - z^0(\sigma_r) = |\vec{x} - \vec{z}(\sigma_r)|$$

$$\Leftrightarrow ct_r - ct'_r = |\vec{x} - \vec{z}(\sigma_r)|$$

$$\Leftrightarrow t'_r = t_r - \frac{|\vec{x} - \vec{z}(\sigma_r)|}{c}$$

Außerdem bemerkt man dann:

$$\eta(k(\sigma_r), \vec{z}') = k^0(\sigma_r) z'^0 - \vec{k} \cdot \vec{z}' \quad (**)$$

$$\text{und } \frac{dz}{d\sigma} = \frac{dz}{dt'} \cdot \frac{dt'}{d\sigma} = \frac{dz}{dt'} \cdot \frac{1}{c}, \text{ da } \frac{d\sigma}{dt'} = c$$

$$\Rightarrow \langle \underline{1} | = |k(\sigma_r)| - \vec{k} \cdot \vec{z}' \cdot \frac{1}{c} = \underline{R - \vec{y} \cdot \vec{\beta}}$$

mit $\vec{k}(\sigma_r) \hat{=} \vec{y} = \vec{x} - \vec{z}(t_r)$ bei unserer Parametrisierung

und $R = |\underline{y}|$, $\vec{\beta}$ wie gehabt.

Außerdem stellt man fest, dass:

$$\underline{w}(\sigma_r) = \underline{u}(\sigma_r) + \underline{v}(\sigma_r) = \frac{1}{c^3} \left\{ \eta(\dot{\vec{z}}(t_r), \dot{\vec{z}}(t_r)) \dot{\vec{z}}(t_r) + \eta(\underline{y}, \dot{\vec{z}}(t_r)) \dot{\vec{z}}(t_r) - \eta(\underline{y}, \ddot{\vec{z}}(t_r)) \ddot{\vec{z}}(t_r) \right\}$$

$$\text{wobei } \underline{y} = (|\underline{y}|, \vec{y}) = (R, \vec{y})$$

$$\text{Außerdem gilt } \ddot{\vec{z}}(t_r) = (0, \ddot{\vec{z}}(t_r)), \quad \dot{\vec{z}}(t_r) = (c, \dot{\vec{z}}(t_r))$$

$$\Rightarrow w = \frac{1}{c^3} \left\{ (\dot{z}^0)^2 - |\dot{\vec{z}}|^2 \right\} \dot{\vec{z}}(t_r) + (R \dot{z}^0 - \vec{y} \cdot \dot{\vec{z}}(t_r)) \dot{\vec{z}}(t_r) - (R \ddot{z}^0 - \vec{y} \cdot \ddot{\vec{z}}(t_r)) \ddot{\vec{z}}(t_r) \left\}$$

$$= \frac{1}{c^3} \left\{ (c^2 - |\dot{\vec{z}}|^2) \dot{\vec{z}}(t_r) + (Rc - (\vec{y} \cdot \dot{\vec{z}}(t_r))) \dot{\vec{z}}(t_r) + (\vec{y} \cdot \ddot{\vec{z}}(t_r)) \ddot{\vec{z}}(t_r) \right\}$$

Insbesondere folgt damit für ω_0 und ω_i :

$$\omega_0 = \frac{1}{c^3} \left\{ c^2 \left(1 - \frac{\dot{z}^2}{c^2} \right) \ddot{z}(t_0) + c (R - (\vec{y} \cdot \vec{\beta})) \ddot{z}''(t_0) + c (\vec{y} \cdot \vec{\beta}) \ddot{z}'(t_0) \right\}$$

$$= \left\{ \left(1 - \frac{\dot{z}^2}{c^2} \right) + \frac{1}{c} (\vec{y} \cdot \vec{\beta}) \right\}$$

$$\omega_i = \frac{1}{c^3} \left\{ c^2 \left(1 - \frac{\dot{z}^2}{c^2} \right) \ddot{z}_i(t_0) + c (R - (\vec{y} \cdot \vec{\beta})) \ddot{z}_i''(t_0) + c (\vec{y} \cdot \vec{\beta}) \ddot{z}_i'(t_0) \right\}$$

$$= \left\{ \left(1 - \frac{\dot{z}^2}{c^2} \right) \beta_i + \frac{1}{c} \beta_i (R - (\vec{y} \cdot \vec{\beta})) + \frac{1}{c} \beta_i (\vec{y} \cdot \vec{\beta}) \right\}$$

Alles zusammen:

$$\Rightarrow (***) = \vec{E} = \frac{q}{(R - \vec{y} \cdot \vec{\beta})^3} \left\{ \omega^0 \vec{k} - k \omega^i \right\}$$

$$= \frac{q}{(R - \vec{y} \cdot \vec{\beta})^3} \left\{ y^i \left(1 - \frac{\dot{z}^2}{c^2} \right) + c y^i (\vec{y} \cdot \vec{\beta}) \right.$$

$$\left. - R \left[\left(1 - \frac{\dot{z}^2}{c^2} \right) \beta^i + \frac{1}{c} \beta^i (R - \vec{y} \cdot \vec{\beta}) + \frac{1}{c} \beta^i (\vec{y} \cdot \vec{\beta}) \right] \right\}$$

$$= \frac{q}{(R - \vec{y} \cdot \vec{\beta})^3} \left\{ \left(1 - \frac{\dot{z}^2}{c^2} \right) (y^i - R \beta^i) \right.$$

$$\left. + \frac{y^i}{c} (\vec{y} \cdot \vec{\beta}) - \frac{R}{c} \beta^i (R - \vec{y} \cdot \vec{\beta}) - \frac{R}{c} \beta^i (\vec{y} \cdot \vec{\beta}) \right\}$$

? Offensichtlich liefert dieser Term Gleichheit mit (***) \checkmark \square

Reicht es nicht aus, nur wollen wir zeigen, dass auch in dieser Parametrisierung gilt:

das ohne konkrete Parametrisierung zu zeigen?

$$\vec{\beta} = (\vec{n} \times \vec{E})$$

$$= \vec{C}$$

Der Ausdruck

$$\Rightarrow \vec{\beta}^i = \epsilon_{ijk} n^j E^k = \epsilon_{ijk} n^j F_{ac} = \epsilon_{ijk} n^j \frac{q}{(R - \vec{y} \cdot \vec{\beta})^3} (k^0 \tilde{\omega}_k - k_k \tilde{\omega}_0)$$

gilt nur explizit in dem

$$= \vec{C} \left\{ (k^k \tilde{\omega}^0 - k^0 \tilde{\omega}_k) n^j \epsilon_{ijk} = \vec{C} \left\{ \tilde{\omega}^0 (\vec{n} \times \vec{k})^i - k^0 (\vec{n} \times \tilde{\omega})^i \right\} \right.$$

Bezugssystem siehe (1) z.B.

mit $\tilde{\omega} = \frac{1}{c^3} \left\{ \eta(\dot{z}, \dot{z}) \dot{z} + \eta(\dot{y}, \dot{z}) \dot{z} - \eta(\dot{y}, \dot{z}) \dot{z} \right\}$ in dieser Parametrisierung

$$\Rightarrow \vec{B}^i = -\tilde{C} k^0 (\vec{n} \times \vec{\omega})^i = +\tilde{C} R (\vec{\omega} \times \frac{1}{R} \vec{r})^i$$

$$= \tilde{C} (\vec{\omega} \times \vec{y})^i$$


Nun gilt auch für B_i

$$B_i = -\frac{1}{2} \epsilon_{ijk} F_{jk} = -\frac{1}{2} \epsilon_{ijk} \frac{q}{(R - \vec{y} \cdot \vec{r})^3} (k_j \tilde{\omega}_k - k_k \tilde{\omega}_j)$$

$$= \frac{q}{(R - \vec{y} \cdot \vec{r})^3} \frac{1}{2} \left\{ (\vec{\omega} \times \vec{k})^i - (\vec{k} \times \vec{\omega})^i \right\}$$

$$= \frac{q}{(R - \vec{y} \cdot \vec{r})^3} (\vec{\omega} \times \vec{y})^i, \text{ da } \vec{k}(0r) \hat{=} \vec{y} \text{ in der Klammerauswertung von unten.}$$

Da $\tilde{C} = \frac{q}{(R - \vec{y} \cdot \vec{r})^3}$ gewählt war, gilt die Behauptung! \square

Es ist meistens schwieriger von der komplexeren Formel auf die einfache zu kommen als umgekehrt. 

D.h. mit $E^0 = -\rho_{oi}$ ansetzen wäre es simpler gewesen

b) Wählt man nun konkret für einen Spezialfall:

$$\vec{z}_1(t') = \frac{1}{2} \vec{a} \sin(\omega t'), \quad \vec{a} \in \mathbb{R}^3 = \text{const.}$$

und nutzt die Langwellennäherung: $|\vec{\beta}| \leq \frac{|\vec{a}| \omega}{2c} \ll 1$,

d.h. $\underbrace{\frac{|\vec{a}|}{2}}_{\text{Amplitude}} \ll \frac{c}{\omega} = \frac{\lambda}{2\pi}$, so folgt erst einmal

$$\dot{\vec{\beta}} = \frac{1}{c} \frac{d\vec{z}}{dt'}(t') = \frac{1}{c} \left[\frac{1}{2} \vec{a} \cos(\omega t') \omega \right] = \frac{\omega}{2c} \vec{a} \cos(\omega t')$$

$$\ddot{\vec{\beta}} = -\frac{\omega^2}{2c} \vec{a} \sin(\omega t') \quad \text{OK} \\ (*)$$

Damit kann man das Ergebnis aus a) nun stark vereinfachen!

$$\vec{E}(\vec{x}, t) = \frac{q}{(1 - \vec{n} \cdot \vec{\beta})^3} \left(\frac{1 - |\vec{\beta}|^2}{r^2} (\vec{n} - \vec{\beta}) + \frac{1}{cr} [\vec{n} \times [(\vec{n} - \vec{\beta}) \times \dot{\vec{\beta}}]] \right)$$

es gilt: $|(\vec{n} - \vec{\beta})| = |\vec{n}| |\vec{\beta}| |\cos(\angle \vec{n}, \vec{\beta})| \leq 1 \cdot |\vec{\beta}| \ll 1$
 $|\vec{\beta}|^2 = |\vec{\beta}| |\vec{\beta}| \ll 1$

$$\begin{aligned} \vec{n} \times [(\vec{n} - \vec{\beta}) \times \dot{\vec{\beta}}] &= (\vec{n} - \vec{\beta})(\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}}) - \dot{\vec{\beta}} [\vec{n} \cdot (\vec{n} - \vec{\beta})] \\ &= (\vec{n} - \vec{\beta})(\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}}) - \dot{\vec{\beta}} |\vec{n}|^2 + \dot{\vec{\beta}} (\vec{n} \cdot \vec{\beta}) \\ &\quad \underbrace{\dot{\vec{\beta}} \cdot \vec{n} \cdot |\vec{\beta}| \cos(\angle \vec{n}, \vec{\beta})}_{\ll 1} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{x}, t) = q \left\{ \frac{1}{r^2} (\vec{n} - \vec{\beta}) + \frac{1}{cr} [\vec{n} \times [(\vec{n} \times \dot{\vec{\beta}}) - \underbrace{(\vec{\beta} \times \dot{\vec{\beta}})}_{0, \text{ da } \vec{a} \parallel \vec{a}}]] \right\} \quad \dot{\vec{\beta}} \text{ einsetzen!} \\ \uparrow \text{ d.h. vernachlässigbar gegenüber } \vec{n} \quad (*)$$

Hiermit rechnen wir gleich weiter, es gilt allerdings

$$\text{auch noch: } \vec{n} \times (\vec{n} \times \dot{\vec{\beta}}) = \vec{n}(\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}}) - \dot{\vec{\beta}}(\vec{n} \cdot \vec{n})$$

und damit:

$$\vec{E}(\vec{x}, t) = q \left\{ \frac{1}{r^2} (\vec{n} - \vec{\beta}) + \frac{1}{cr} [\vec{n}(\vec{n} \cdot \dot{\vec{\beta}}) - \dot{\vec{\beta}}] \right\} \quad \text{warum das wieder entflechten wenn es so schön kompakt ist!}$$

c) Nun betrachten wir 2 harmonisch schwingende Ladungen.

$$q_1 = q, \quad \vec{z}_1(t) = \frac{1}{2} \vec{a} \sin(\omega t)$$

$$q_2 = -q, \quad \vec{z}_2(t) = -\frac{1}{2} \vec{a} \sin(\omega t)$$

Das E-Feld entsteht dabei aus Superposition: $\vec{E}(\vec{x}, t) = \vec{E}_1(\vec{x}, t) + \vec{E}_2(\vec{x}, t)$

Aus der vorherigen Aufgabe kennen wir außerdem die Form des E-Felds:

$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{x}, t) = q \left\{ \frac{1}{R_1^2} (\vec{n}_1 - \vec{\beta}_1) + \frac{1}{cR_1} [\vec{n}_1 \times [\vec{n}_1 \times \dot{\vec{\beta}}_1]] \right\} - q \left\{ \frac{1}{R_2^2} (\vec{n}_2 - \vec{\beta}_2) + \frac{1}{cR_2} [\vec{n}_2 \times [\vec{n}_2 \times \dot{\vec{\beta}}_2]] \right\}$$

wobei? vernachlässigbar

Nun betrachten wir die gegebenen Taylor-Entwicklungen.

Für das Fernfeld dominiert $|\vec{x}|$ dabei gegen alles. Die

Taylorentwicklungen vereinfachen sich also folgendermaßen:

$$\vec{n}_{1/2} \approx \vec{n}, \quad \text{denn} \quad \frac{\vec{a}}{|\vec{x}|} \rightarrow 0$$

$$|\vec{x}| \ll \lambda \ll |\vec{x}| \quad \frac{1}{R_{1/2}^2} \approx \frac{1}{|\vec{x}|^2}, \quad \text{denn} \quad \frac{\vec{a} \cdot \vec{n}}{|\vec{x}|} = \frac{|\vec{a}| |\vec{n}| \cos(\angle \vec{a}, \vec{n})}{|\vec{x}|} \leq \frac{|\vec{a}|}{|\vec{x}|} \ll 1$$

$$\frac{1}{cR_{1/2}} \approx \frac{1}{c|\vec{x}|}, \quad \text{gleiches Argument mit} \quad \frac{\vec{a} \cdot \vec{n}}{|\vec{x}|}$$

Das sind nur 0te bzw. 1. Ordnung in der Entwicklung!

Damit folgt insgesamt für das Fernfeld:

$$\vec{E}(\vec{x}, t) \approx q \left\{ \frac{1}{|\vec{x}|^2} (\vec{n} - \vec{\beta}_1) + \frac{1}{c|\vec{x}|} [\vec{n} \times [\vec{n} \times \dot{\vec{\beta}}_1]] \right\} - q \left\{ \frac{1}{|\vec{x}|^2} (\vec{n} - \vec{\beta}_2) + \frac{1}{c|\vec{x}|} [\vec{n} \times [\vec{n} \times \dot{\vec{\beta}}_2]] \right\} + \dots$$

vernachlässigbar

$$= \frac{q}{|\vec{x}|^2} (\vec{\beta}_2 - \vec{\beta}_1) + \frac{q}{c|\vec{x}|} [\vec{n} \times [\vec{n} \times (\dot{\vec{\beta}}_1 - \dot{\vec{\beta}}_2)]]$$

Ich schätze mal, ich habe hier was falsch gemacht? Die Näherungen und Fernform ergeben das gleiche oder wo benutze ich $\lambda \gg |\vec{x}|$ in der Näherung Rechnung?

$$= -\frac{q}{|\vec{x}|^2} \frac{\omega}{c} \vec{a} \cos(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) + \frac{q}{c|\vec{x}|} [\vec{n} \times [\vec{n} \times (-\frac{\omega^2}{c} \vec{a} \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})))]]$$

$$= -\frac{q}{|\vec{x}|^2} \frac{\omega}{c} \vec{a} \cos(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) - \frac{q\omega^2}{c|\vec{x}|} [\vec{n} \times [\vec{n} \times \vec{a} \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c}))]]$$

$$= -\frac{q}{|\vec{x}|^2} \frac{\omega}{c} \vec{a} \cos(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) + \frac{1}{c^2|\vec{x}|} [\vec{n} \times [\vec{n} \times \ddot{\vec{d}}(t - \frac{|\vec{x}|}{c})]]$$

$$\text{mit} \quad \ddot{\vec{d}}(t - \frac{|\vec{x}|}{c}) = q\vec{a} \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c}))$$

Der erste Term ist für große $|\vec{x}|$ und λ zu vernachlässigen

$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{x}, t) = \frac{1}{c^2|\vec{x}|} [\vec{n} \times [\vec{n} \times \ddot{\vec{d}}(t - \frac{|\vec{x}|}{c})]] \quad \text{da aber es fehlen oben}$$

Nahfeld: 2

Die Divergenz des Vektorfeldes \vec{v} ist $\text{div} \vec{v} = \nabla \cdot \vec{v}$.
Für $\vec{v} = (v_x, v_y, v_z)$ gilt $\text{div} \vec{v} = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z}$.

Die Divergenz des Vektorfeldes \vec{v} ist $\text{div} \vec{v} = \nabla \cdot \vec{v}$.
Für $\vec{v} = (v_x, v_y, v_z)$ gilt $\text{div} \vec{v} = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z}$.

$$\text{div} \left(\frac{1}{r^2} \vec{r} \right) = \nabla \cdot \left(\frac{1}{r^2} \vec{r} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{r^2} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{y}{r^2} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{z}{r^2} \right)$$

Die Divergenz des Vektorfeldes \vec{v} ist $\text{div} \vec{v} = \nabla \cdot \vec{v}$.
Für $\vec{v} = (v_x, v_y, v_z)$ gilt $\text{div} \vec{v} = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z}$.

$$\text{div} \left(\frac{1}{r^2} \vec{r} \right) = \frac{1}{r^2} \text{div} \vec{r} + \vec{r} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r^2} \right)$$

Die Divergenz des Vektorfeldes \vec{v} ist $\text{div} \vec{v} = \nabla \cdot \vec{v}$.
Für $\vec{v} = (v_x, v_y, v_z)$ gilt $\text{div} \vec{v} = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z}$.

$$\text{div} \left(\frac{1}{r^2} \vec{r} \right) = \frac{1}{r^2} \text{div} \vec{r} + \vec{r} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r^2} \right)$$

$$\text{div} \left(\frac{1}{r^2} \vec{r} \right) = \frac{1}{r^2} \text{div} \vec{r} + \vec{r} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r^2} \right)$$

$$\text{div} \left(\frac{1}{r^2} \vec{r} \right) = \frac{1}{r^2} \text{div} \vec{r} + \vec{r} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r^2} \right)$$

$$\text{div} \left(\frac{1}{r^2} \vec{r} \right) = \frac{1}{r^2} \text{div} \vec{r} + \vec{r} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r^2} \right)$$

d) Hier benutzen wir selbsterständlich das Formel!

$$(*) \vec{E}(\vec{x}, t) = \frac{1}{c^2 |\vec{x}|} [\vec{n} \times [\vec{n} \times \vec{d}''(t - \frac{|\vec{x}|}{c})]]$$

$$\vec{d} = q \vec{a} \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) \Rightarrow \vec{d}'' = -q \omega^2 \vec{a} \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c}))$$

$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{x}, t) = -\frac{1}{c^2 |\vec{x}|} q \omega^2 \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) [\vec{n} \times [\vec{n} \times \vec{a}]]$$

$$= -\frac{1}{c^2 |\vec{x}|} q \omega^2 \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) \left\{ \vec{n} (\vec{n} \cdot \vec{a}) - \vec{a} \right\}$$

✓
Leistung!

$$\vec{E}_0 = -\frac{q}{\epsilon_0} [\vec{n} \times [\vec{n} \times \vec{a}]] = |\vec{n}| |\vec{a}| \cos(\angle \vec{n}, \vec{a}) \leq |\vec{a}|$$

$$\frac{|\vec{a}|}{|\vec{x}|} \ll 1 \Rightarrow \frac{1}{c^2 |\vec{x}|} q \omega^2 \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) \vec{a}$$

$$= \frac{1}{|\vec{x}|} \vec{E}_0 \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) \text{ mit } \vec{E}_0 = \frac{q \omega^2}{c^2} \vec{a} = q k^2 \vec{a}$$

2
x | E gilt
esakt nicht
mehr nach
Näherung.
Lieber (*)
benutzen!

Nun gilt: $\vec{E} \cdot \vec{x} = \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) \frac{1}{|\vec{x}|} \frac{q \omega^2}{c^2} (\vec{a} \cdot \vec{x})$

$$= \frac{\sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c}))}{|\vec{x}|} \frac{q \omega^2}{c^2} |\vec{a}| |\vec{x}| \cos(\vec{a}, \vec{x})$$

(ausgewählter Näherung) $\frac{|\vec{a}| \omega}{2c} \ll 1 \ll \frac{2c}{\omega |\vec{x}|} \cos(\vec{a}, \vec{x})$

$$\ll \frac{\sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c}))}{|\vec{x}|} \frac{q \omega^2}{c^2} \frac{2c}{\omega} |\vec{x}| \cos(\vec{a}, \vec{x})$$

$$= 2 \sin(\omega(t - \frac{|\vec{x}|}{c})) \frac{q \omega}{c} \cos(\vec{a}, \vec{x}) \leq \frac{2 q \omega}{c} = 2 q k$$

$$= 2 q \frac{2\pi}{\lambda} \ll 1 \text{ und damit } \vec{E} \perp \vec{x}$$

Da $\vec{B} = (\vec{n} \times \vec{E}) \Rightarrow \vec{B} \cdot \vec{x} = (\vec{n} \times \vec{E}) \cdot \vec{x} = \frac{(\vec{x} \times \vec{E}) \cdot \vec{n}}{|\vec{x}|} = 0$ da \vec{x} und \vec{E} senkrecht zu \vec{n} .

$\vec{E} \perp \vec{B}$ sowas ✓

$$\vec{E} \cdot \vec{B} = \vec{E} \cdot (\vec{n} \times \vec{E}) = 0 \text{ aus gleichem Argument!}$$

$$|\vec{B}|^2 = |\vec{n} \times \vec{E}|^2 = |\vec{n}|^2 |\vec{E}|^2 \sin^2(\angle \vec{n}, \vec{E}) = |\vec{E}|^2 \sin^2(\angle \vec{n}, \vec{E})$$

Da $\vec{n} = \frac{\vec{x}}{|\vec{x}|}$ und $\vec{x} \perp \vec{E}$, ist der Winkel zwischen $\vec{n}, \vec{E} = 90^\circ$

$$\Rightarrow |\vec{B}|^2 = |\vec{E}|^2 \Leftrightarrow |\vec{B}| = |\vec{E}|$$

✓ oh

e) $\vec{S} = \frac{c}{4\pi} [\vec{E} \times \vec{B}]$ nach Def. bzw. Äquivalenz bereits gezeigt!
 $= \frac{c}{4\pi} [\vec{E} \times (\vec{n} \times \vec{E})] = \frac{c}{4\pi} \left\{ \vec{n} (\vec{E} \cdot \vec{E}) - \vec{E} (\vec{n} \cdot \vec{E}) \right\}$
 $= \frac{c}{4\pi} \vec{n} |\vec{E}|^2$ ✓ $= \frac{8}{181} \vec{E} = 0$

$$|\vec{E}|^2 = \frac{1}{4\pi \epsilon_0 c^4} |\vec{n} \times (\vec{n} \times \ddot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c}))|^2$$

$$= \frac{1}{4\pi \epsilon_0 c^4} |\vec{n}|^2 |\vec{n} \times \ddot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c})|^2 \underbrace{\sin^2(\angle \vec{n}, \vec{n} \times \ddot{\vec{d}})}_{1, \text{ weil } \vec{n} \perp (\vec{n} \times \ddot{\vec{d}})}$$

$$= \frac{1}{4\pi \epsilon_0 c^4} |\vec{n} \times \ddot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c})|^2$$

$$\rightarrow \vec{S} = \frac{c}{4\pi} \vec{n} |\vec{E}|^2 = \vec{n} \frac{1}{4\pi \epsilon_0 c^3 |\vec{E}|^2} |\vec{n} \times \ddot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c})|^2$$

$$= \frac{|\ddot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c}) \times \vec{n}|^2}{4\pi \epsilon_0 c^3 |\vec{E}|^2} \vec{n}$$
 ✓

f) $E = \frac{1}{r} \int dt \underbrace{\int_{F_R} d\vec{f} \cdot \vec{S}(\vec{r}, t)}_{(*)}$

Dazu brauchen wir zuerst (*):

$$\int_{F_R} d\vec{f} \cdot \vec{n} = \frac{|\ddot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c}) \times \vec{n}|^2}{4\pi \epsilon_0 c^3 |\vec{E}|^2}$$

Wir benutzen Kugelkoordinaten.
Daher folgt:

$$= \frac{1}{4\pi \epsilon_0 c^3} \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta R^2 \frac{R \vec{x}_0 \cdot \vec{x}_0}{|R \vec{x}_0|^3} |\ddot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c}) \times \frac{R \vec{x}_0}{|R \vec{x}_0|}|^2 \frac{1}{|R \vec{x}_0|^2}$$

(mit $\vec{x} = R \vec{x}_0 = R \begin{pmatrix} \sin \theta \cos \phi \\ \sin \theta \sin \phi \\ \cos \theta \end{pmatrix}$)

$$= \frac{1}{4\pi \epsilon_0 c^3} \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta |\ddot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c}) \times \vec{x}_0|^2$$

$$= \frac{1}{4\pi \epsilon_0 c^3} \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta |\ddot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c})|^2 \sin^2(\angle \vec{d}, \vec{x}_0)$$



Darf man das mit der Rechnung hier so machen? Ja!

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \sin^3\theta \, d\theta \, d\phi \left| \vec{d}(t - \frac{R}{c}) \right|^2$$

Wolfram \leftarrow also ehlich!
 Alpha \downarrow $\int_0^\pi \sin^3\theta \, d\theta = \int_{-1}^1 (1 - \cos^2\theta) \, d(\cos\theta) = \frac{4}{3} !!!$
 $\Rightarrow \frac{4}{3} \cdot 2\pi \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left| \vec{d}(t - \frac{R}{c}) \right|^2 = \frac{2}{3\epsilon_0} \left| \vec{d}(t - \frac{R}{c}) \right|^2$ mit Mathematik!

$$\Rightarrow E = \frac{2}{3\epsilon_0} \int dt \left| \dot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c}) \right|^2$$

Nun Spezialfall: $\vec{d}(t - \frac{R}{c}) = d_0 \sin(\omega(t - \frac{R}{c}))$
 $\Rightarrow \dot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c}) = -d_0 \omega^2 \sin(\omega(t - \frac{R}{c}))$
 $\Rightarrow \left| \dot{\vec{d}}(t - \frac{R}{c}) \right|^2 = \omega^4 d_0^2 \sin^2(\omega(t - \frac{R}{c}))$

$$\Rightarrow E = \frac{2\omega^4 d_0^2}{3\epsilon_0} \int dt \sin^2(\omega(t - \frac{R}{c}))$$

$$= \frac{2\omega^4 d_0^2}{3\epsilon_0 \cdot 2\pi} \int_0^{2\pi} dt \sin^2(\omega(t - \frac{R}{c}))$$

(*)

(*) $\omega t = x \Rightarrow \frac{dx}{dt} = \omega \Leftrightarrow dt = \frac{dx}{\omega}$

$$\Rightarrow (*) = \frac{1}{\omega} \int dx \sin^2(x - \underbrace{\omega \frac{R}{c}}_{\text{const}})$$

Wolfram \leftarrow das sollte auch so gerechnet werden können! Auch in der Klausur!
 Alpha $\rightarrow = \frac{1}{\omega} \pi$

$$\Rightarrow E = \frac{2\omega^4 d_0^2}{3\epsilon_0 \cdot 2\pi} \pi = \frac{\omega^4 d_0^2}{3\epsilon_0} = \frac{k c d_0^2}{3}$$

$$= \frac{(2\pi/\lambda)^4 c d_0^2}{3} = \frac{16\pi^4 c}{3\lambda^4} d_0^2$$